



Der Nullstellensatz

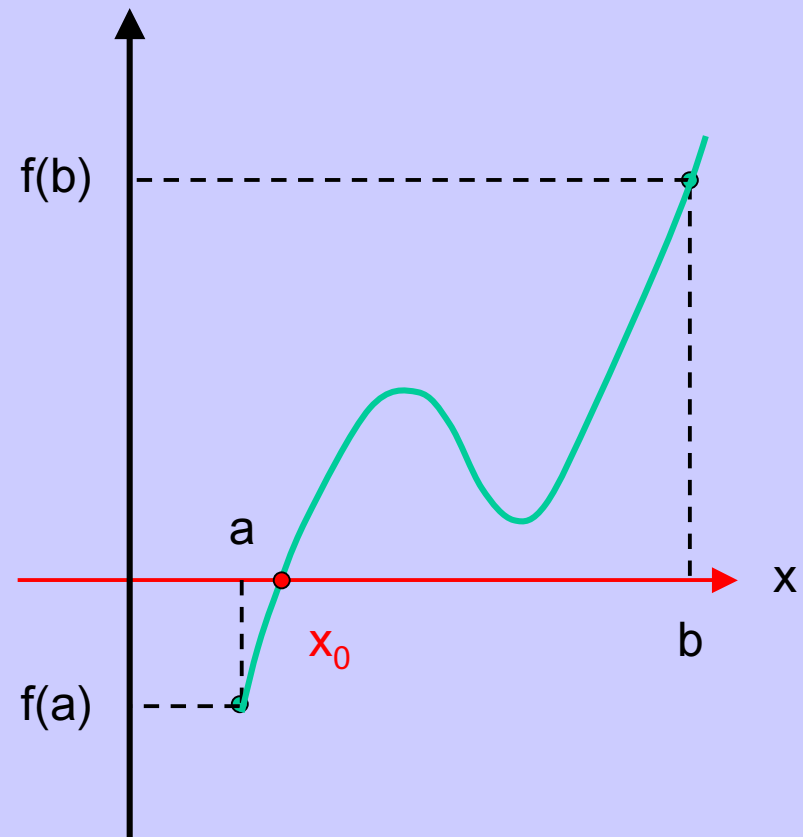
- Für alle in einem abgeschlossenen Intervall $[a;b]$ stetigen Funktionen f gilt: Ist $f(a) \cdot f(b) < 0$, dann gibt es ein $x_0 \in]a;b[$ mit $f(x_0) = 0$.

Bemerkung:

$$f(a) \cdot f(b) < 0$$

$$\Leftrightarrow (f(a) < 0 \wedge f(b) > 0) \vee (f(a) > 0 \wedge f(b) < 0)$$

Natürlich können auch noch weitere Nullstellen in $]a;b[$ liegen. Es gibt aber in jedem Fall mindestens eine NST





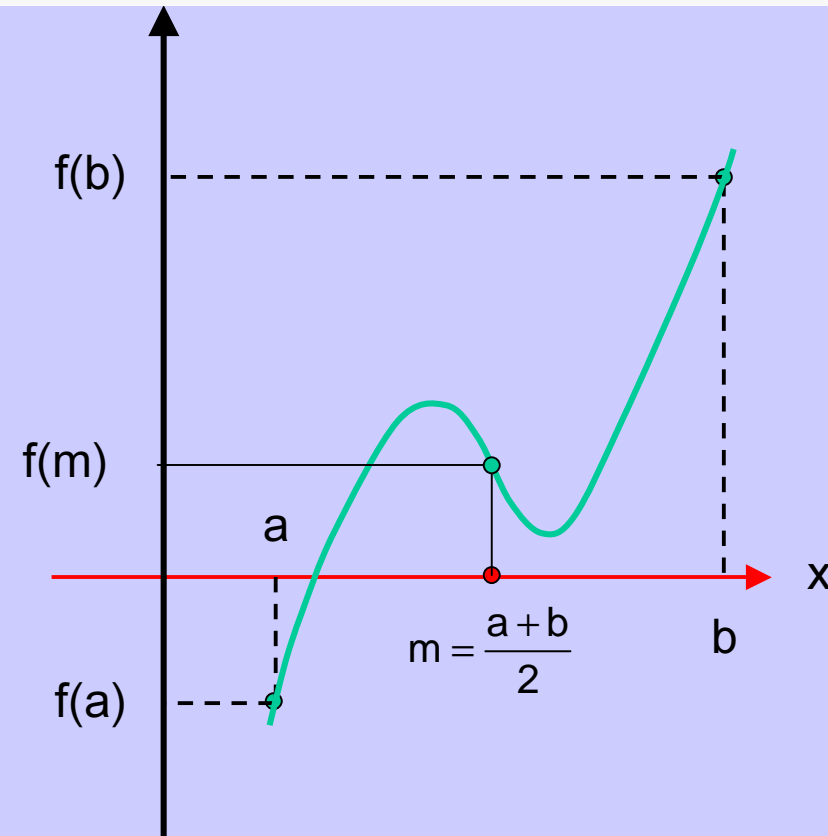
Bestimmung der Nullstelle

Bestimme die
Intervallmitte m

Falls $f(m)=0$ **fertig!**
Intervallmitte m

Falls $f(m)>0$
setze **$b:=m$**

Falls $f(m)<0$
setze **$a:=m$**





Iterative Bestimmung der Nullstelle

- Festlegung der Intervallgrenzen **a** und **b**;
- Prüfung, ob sich im Intervall eine Nullstelle befinden kann.
Falls $f(a) \cdot f(b) < 0$ ist eine NST zu erwarten, falls f auf dem Intervall $[a;b]$ stetig ist
- Wenn ja, bestimme $m = \frac{a+b}{2}$ und den dazugehörigen Funktionswertes **f(m)**;
- Ist $|f(m)| < \varepsilon$ dann wird **m** ausgegeben und der Algorithmus beendet.



Iterative Bestimmung der Nullstelle

- Ist das nicht der Fall, so wird geprüft, in welchem Teilintervall $[a;m]$ bzw. $[m;b]$ sich die Nullstelle befindet. Das ist jetzt das neue Startintervall.
- Mit diesem neuen Intervall wird der Algorithmus ab Schritt 3 wiederholt